

研究成果報告書 (掲載期間 2023.11.1－2024.10.31)

学術論文

- (1) 鈴木誠, 尾形和哉 : ROS パッケージの gmapping を用いた SLAM の性能評価, 計測自動制御学会中部支部教育工学研究委員会 教育工学論文集, 46 巻, 2023, pp.40-42.

学会発表

- (1) 鈴木誠, 尾形和哉 : ROS パッケージを用いた SLAM の性能評価, 日本機械学会東海支部, 第 73 期総会・講演会, 2024 年 3 月, 大同大学.
- (2) 間部直也, 尾形和哉 : 力覚センサを用いたメカナムホイール台車の協調制御, 計測自動制御学会中部支部, 第 176 回教育工学研究会, 2024 年 9 月, 大同大学.
- (3) 高橋明大, 尾形和哉 : AR マーカーを用いた自己位置推定と車輪型倒立振子の移動制御, 計測自動制御学会中部支部, 第 176 回教育工学研究会, 2024 年 9 月, 大同大学.
- (4) Kazuhiko OSHIMA, Ryoto ISHIGURO, Kazuya OGATA : Development of Static Load Sensor Utilizing both Direct and Inverse Piezoelectric Effect of Piezoelectric Element , The Japanese Society of Applied Electromagnetics and Mechanics, The 10th Asia-Pacific Symposium on Applied Electromagnetics and Mechanics, 2024 年 7 月, Melaka, Malaysia.