

研究成果報告書 (掲載期間 2018.11-2019.10)

学術論文

- (1) 山口竜平, 尾形和哉: ROS を用いた台車ロボットによる自己位置推定と地図構築の試行, 計測自動制御学会中部支部教育工学研究委員会 教育工学論文集, 41 巻, 2018, pp.60-62